

บทที่ 3

การคำนวณและการออกแบบ

3.1 ทฤษฎีการคำนวณ

3.1.1 แรง

แรง หมายถึง การกระทำของวัตถุกับวัตถุอื่น หรือสาเหตุใดๆ ก็ตามที่ทำให้วัตถุเคลื่อนที่ พยายามผลักดันให้วัตถุเคลื่อนที่ สำหรับการแรงที่ใช้ในวิชากำลังงานของไหลนั้น เกิดจากความดันของไหลที่กระทำกับพื้นที่หน้าตัด

ความสัมพันธ์ของแรง ความดันและพื้นที่หน้าตัดเขียนเป็นสมการได้ดังนี้

$$F = PA$$

3.1.2 ความดัน

ความดัน คือ ค่าของแรงที่กระทำกับของไหล หารด้วยพื้นที่ที่ถูกกระทำ หาได้จากสมการ

$$P = \frac{F}{A}$$

3.1.3 อัตราการไหลและความเร็วของของเหลวในท่อ

ปริมาตรของของเหลวที่ไหลผ่านพื้นที่หน้าตัดที่กำหนดในหนึ่งหน่วยเวลาเรียกว่าอัตราการไหลจึงเป็นหน่วยของปริมาตรต่อหน่วยเวลา นิยมใช้ในลักษณะงานต่างกัน เช่น ลูกบาศก์นิ้วต่อวินาที แกลลอนต่อนาที ลิตรต่อนาที สำหรับงานไฮดรอลิก และลูกบาศก์ฟุตต่อวินาที ลูกบาศก์เมตรต่อวินาที สำหรับงานนิวแมติก และใช้สัญลักษณ์แทนอัตราการไหลว่า Q

จากสมการการไหลอย่างต่อเนื่องในกรณีที่เป็นของไหลที่ยุบตัวไม่ได้ (Incompressible Fluid) ซึ่งหมายถึง ของเหลวนั้นมีอัตราการไหลในท่อเท่ากับความเร็วของเหลวของเหลวในท่อคูณกับพื้นที่หน้าตัดและลำของเหลวที่ตั้งฉากกับทิศทางการไหล ซึ่งก็คือพื้นที่หน้าตัดของท่อ ตามสมการ

$$Q = AV$$

3.1.4 ความเร็วของอุปกรณ์การทำงาน

ความเร็วในการเคลื่อนที่ของลูกสูบในกระบอกสูบและความเร็วหมุนของเพลามอเตอร์ไฮดรอลิก ขึ้นอยู่กับขนาดหรือปริมาตรความจุภายในตัวของมันและอัตราการไหลของน้ำมัน ซึ่งหมายถึงปริมาตรของน้ำมันที่จะป้อนให้แก่อุปกรณ์ทั้งสอง โดยความเร็วของอุปกรณ์ทั้งสองจะมีลักษณะต่างกัน คือ ความเร็วของลูกสูบเป็นความเร็วในแนวเส้นตรง ส่วนความเร็วของมอเตอร์ไฮดรอลิกเป็นความเร็วในแนวหมุน

ดังนั้นจึงสรุปความสัมพันธ์ของส่วนต่างๆ ได้ดังนี้

$$V_c = \frac{Q_c}{A_c}$$

3.1.5 อัตราจ่ายน้ำมันของปั๊มไฮดรอลิก

อัตราจ่ายน้ำมันของปั๊มไฮดรอลิกในทางทฤษฎีนั้นคำนวณได้จากขนาดความจุของปั๊มต่อรอบคูณกับความเร็วรอบที่ปั๊มหมุน ดังสมการ

$$Q_p = \frac{V_p N_p \eta_{VP}}{Const.}$$

3.1.6 อัตราป้อนน้ำมันแก่กระบอกสูบ

อัตราป้อนน้ำมันให้แก่กระบอกสูบเพื่อให้ได้ความเร็วตาม จะขึ้นกับพื้นที่หน้าตัดของลูกสูบและความเร็วที่ต้องการ ประสิทธิภาพของกระบอกสูบอันเนื่องมาจากความฝืดของลูกสูบกับกระบอกสูบนั้นไม่มีส่วนเกี่ยวข้องกับอัตราป้อนแต่จะมีผลกับความดันที่ต้องการในกระบอกสูบ ดังนั้นได้สมการเป็น

$$Q_c = \frac{A_c V_c}{Const.}$$

3.1.7 กำลังงานไฮดรอลิก

หมายถึง ความดันใช้งานในระบบที่เกิดขึ้นตามภาระของงานกล แล้วกระทำต่อพื้นที่ภายในห้องปริมาตรของอุปกรณ์การทำงานจนได้แรงผลักดันให้ภาระของงานกลนั้นเคลื่อนที่ไป

$$\text{กำลังงานไฮดรอลิก} = \frac{P V_c}{t}$$

3.1.8 กำลังงานกลที่ใช้ขับเคลื่อนไฮดรอลิก

ขณะที่ปั๊มจ่ายอัตราการไหลให้ระบบนั้น บริเวณท่อทางออกของปั๊มจะมีความดันเกิดขึ้นด้วย ดังนั้นกำลังงานกลที่ใช้ขับเคลื่อนจึงต้องมีมากกว่ากำลังงานไฮดรอลิกที่ระบบต้องการ โดยการนำค่าประสิทธิภาพรวมที่ตัวปั๊ม (η_p) ไปหารกำลังงานไฮดรอลิกที่ระบบต้องการ ก็จะเป็นค่าของกำลังขับที่มีค่ามากกว่า เพื่อว่าเวลาทำงานต้องเกิดการสูญเสียจากประสิทธิภาพเชิงปริมาตร (η_{vp}) และประสิทธิภาพเชิงกลที่ตัวปั๊ม (η_{mp}) จะได้มีกำลังพอที่จะขับเคลื่อนให้ทำงานส่งน้ำมันให้แก่ระบบได้

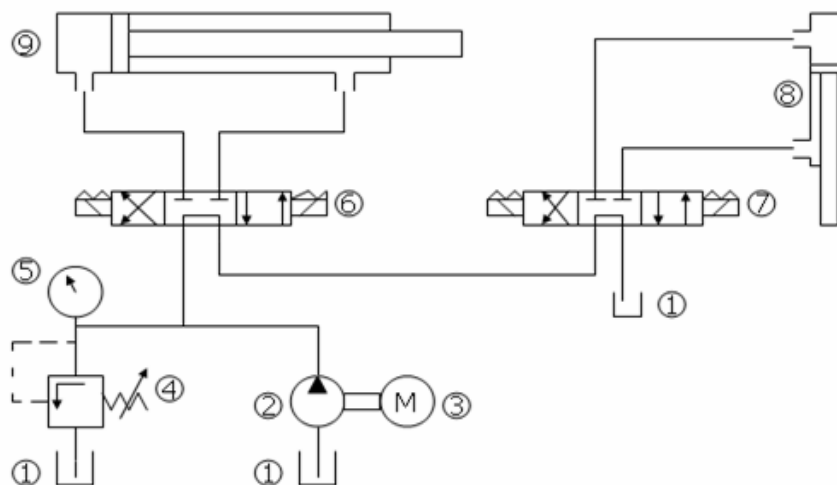
$$\text{กำลังงานกลที่ใช้ขับเคลื่อนไฮดรอลิก} = \frac{PQp}{\text{Const.}}$$

ถ้าต้องการหาทอร์คที่ใช้ขับเคลื่อนไฮดรอลิก สามารถหาได้โดย

$$T_p = \frac{PVp}{2\pi\eta_{mp}}$$

3.2 การคำนวณ และการออกแบบ

ก่อนติดตั้งระบบไฮดรอลิกจำเป็นต้องมีการออกแบบวงจรและคำนวณหาขนาดของอุปกรณ์แต่ละตัวที่จะใช้เพื่อให้ระบบมีประสิทธิภาพสูงสุด การออกแบบวงจรสามารถอธิบายได้ดังรูปที่ 3.1



รูปที่ 3.1 การออกแบบวงจรเครื่องสูบน้ำมันสปูดำ

รายละเอียดของอุปกรณ์ในวงจร จากรูปที่ 3.1 มีดังนี้

- (1) ถังพักน้ำมัน
- (2) ปั๊มไฮดรอลิกส่งอัตราการไหลคงที่มีทิศทางไหลทางเดียว
- (3) มอเตอร์ไฟฟ้า
- (4) วาล์วควบคุมความดันแบบปรับค่าได้
- (5) เกจวัดความดัน
- (6) วาล์วควบคุมทิศทางแบบ 4 ทิศทาง 3 ตำแหน่ง ตำแหน่งกลางแบบแทนเดม ควบคุมด้วยโซลินอยด์ใช้ควบคุมการทำงานของกระบอกสูบอัด
- (7) วาล์วควบคุมทิศทางแบบ 4 ทิศทาง 3 ตำแหน่ง ตำแหน่งกลางแบบแทนเดม ควบคุมด้วยโซลินอยด์ใช้ควบคุมการทำงานของกระบอกสูบเปิดฝาเพื่อคายกาก
- (8) กระบอกสูบเปิดฝาเพื่อคายกาก
- (9) กระบอกสูบอัด

รายละเอียดของกระบอกสูบอัด

- กระบอกสูบอัดขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางภายใน 14 cm.
- ระยะชักของก้านสูบ 46 cm.
- ความเร็วของก้านสูบขณะอัดเฉลี่ยค่า 30.5 cm/min

3.2.1 การคำนวณ หาขนาดของปั๊มไฮดรอลิก

จากสมการ

$$\begin{aligned} \text{Flow rate (LPM)} &= \frac{AV}{1000} \\ &= \frac{\pi(14)^2(30)}{(1000)(4)} \end{aligned}$$

$$\text{Flow rate (LPM)} = 4.62 \text{ LPM}$$

โดยทั่วไปปั๊มจะมีขนาด 1, 2, 3 LPM ...

ดังนั้น เลือกขนาดปั๊ม 6 LPM

ประสิทธิภาพของปั๊ม (90%)

$$\text{จะได้อัตราการไหล} = (6)(0.9)$$

$$\text{ดังนั้น Flow rate (LPM)} = 5.4 \text{ LPM}$$

3.2.2 การคำนวณหาขนาดของมอเตอร์ไฟฟ้าที่ใช้ขับปั๊มไฮดรอลิก

จากสมการ

$$\begin{aligned} \text{ขนาดมอเตอร์ไฟฟ้า (kW)} &= \frac{PQ}{600} \\ &= \frac{(100)(5.4)}{(600)} \end{aligned}$$

$$\text{ขนาดของมอเตอร์ไฟฟ้า} = 0.9 \text{ kW}$$

3.2.3 การคำนวณหาขนาดของถังพักน้ำมันไฮดรอลิก

โดยขนาดของถังพักที่มีขนาดเล็กที่สุดควรมีความจุน้ำมันเป็นแกลลอนได้อย่างน้อย 3 เท่าของอัตราที่ปั๊มจ่ายออกมาเป็นแกลลอนนาที

$$\text{ขนาดของถังพัก} = (3) \text{ (LPM)}$$

$$= (3) (5.4)$$

$$\text{ดังนั้นขนาดของถังพัก} = 16.2 \text{ Lite.}$$

3.2.4 การคำนวณหาขนาดสายไฮดรอลิก

จาก

$$\text{อัตราการไหลของปั๊ม(LPM)} = 5.4 \text{ LPM}$$

$$\text{เลือกความเร็วในท่อ} = 4.57 \text{ cm/s}$$

จากสมการ

$$\begin{aligned} A(\text{cm})^2 &= \frac{LPM}{6V} \\ &= \frac{(5.4)}{6(4.57)} \\ &= 0.19 \text{ cm}^2 \\ ID &= 0.50 \text{ cm.} \end{aligned}$$

สรุปอุปกรณ์ที่ต้องใช้ในระบบมีดังนี้

1. ปั๊มไฮดรอลิก ขนาด 5.4 LPM
2. มอเตอร์ไฟฟ้า 0.9 kW
3. ถังพักน้ำมันไฮดรอลิก 16.2 Lite.
4. สายน้ำมันไฮดรอลิกขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางภายใน 0.50 cm.

5. วาล์วควบคุมทิศทางแบบ 4 ทิศทาง 3 ตำแหน่ง ตำแหน่งกลางแบบแทนเดม ควบคุมด้วยโซลินอยด์ใช้ควบคุมการทำงานของกระบอกสูบเปิดฝาเพื่อคายกาก ขนาดรูวาล์ว 0.5 cm.
6. วาล์วควบคุมความดัน ควบคุมความดันได้ตั้งแต่ 0 – 200 bar ขนาดรูวาล์ว 0.5 cm
7. เกจวัดความดันน้ำมัน ไฮดรอลิกส์ วัดความดันได้ตั้งแต่ 0 – 200 bar